

### 3.7. Основы релятивистской динамики

Исходной предпосылкой для создания динамики специальной теории относительности явился закон сохранения импульса замкнутой системы **релятивистских частиц**. Релятивистскими называют частицы, которые движутся со скоростями, сопоставимыми со скоростью света в вакууме.

#### Релятивистская масса и релятивистский импульс

Ньютоновский импульс замкнутой системы релятивистских частиц не сохраняется, если при переходе из одной инерциальной системы отсчёта в другую применять к нему преобразования Лоренца. Потребовав, чтобы уравнение закона сохранения импульса было инвариантным по отношению к данным преобразованиям, Эйнштейн пришёл к выводу, что масса  $m$  релятивистской частицы в каждой системе отсчёта должна определенным образом зависеть от скорости  $V$  частицы относительно данной системы отсчёта. В отличие от постоянной массы классической механики, величину  $m(V)$  называют **релятивистской массой** частицы.

Зависимость релятивистской массы частицы от её скорости имеет следующий вид:

$$m = \frac{m_0}{\sqrt{1 - V^2/c^2}}. \quad (3.15)$$

Величину  $m_0$  называют массой покоя частицы. **Масса покоя** равна массе частицы, определенной в той системе отсчёта, относительно которой частица неподвижна. Т.к. скорость частицы зависит от выбора системы отсчёта, то и релятивистская масса частицы различна в разных системах отсчёта. Но масса покоя – величина инвариантная. Она во всех системах отсчёта одинакова.

Если скорость частицы относительно данной системы отсчёта приближается к скорости света в вакууме ( $V \rightarrow c$ ), то её релятивистская масса стремится к бесконечности ( $m \rightarrow \infty$ ).

Если скорость частицы по отношению к данной системе отсчёта невелика по сравнению со скоростью света в вакууме ( $V^2/c^2 \ll 1$ ), то масса частицы практически равна её массе покоя ( $m \approx m_0$ ). Т.е. инертная масса частицы в классической механике Ньютона с релятивистской точки зрения является именно массой покоя данной частицы.

Использование понятия релятивистской массы позволяет записать выражение для **релятивистского импульса** частицы в той же форме, что и выражение классического импульса в механике Ньютона:

$$\vec{p} = m\vec{V}. \quad (3.16)$$

Но в отличие от классического импульса в выражение (3.16) входит релятивистская масса  $m$ , которая зависит от скорости частицы. При ускоренном или замедленном движении частицы её скорость зависит от времени, следовательно, и релятивистская масса  $m$  в этом случае также зависит от времени.

Если воспользоваться зависимостью (3.15) релятивистской массы от скорости частицы, то соотношение (3.16) для релятивистского импульса можно записать в виде:

$$\vec{p} = \frac{m_0\vec{V}}{\sqrt{1 - V^2/c^2}}. \quad (3.17)$$

Видим, что при малых скоростях движения ( $V^2/c^2 \ll 1$ ) релятивистский импульс практически равен классическому импульсу  $\vec{p} \approx m_0\vec{V}$ . А при скоростях, приближающихся к скорости света в вакууме, величина релятивистского импульса частицы безгранично возрастает.

### Основное уравнение релятивистской динамики

Уравнение, определяющее скорость изменения релятивистского импульса  $\vec{p}$  частицы под действием силы  $\vec{F}$ , имеет такую же форму, что и основное уравнение классической динамики:

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = \vec{F}. \quad (3.18)$$

Уравнение (3.18) называют **основным уравнением релятивистской динамики**. Отличие уравнения (3.18) от классического уравнения состоит в том, что здесь  $\vec{p}$  – релятивистский импульс частицы, а не ньютоновский.

Воспользовавшись выражением (3.16) и выполнив дифференцирование по времени, получим:

$$\frac{d(m\vec{V})}{dt} = \frac{dm}{dt}\vec{V} + m\frac{d\vec{V}}{dt} = \vec{F}. \quad (3.19)$$

Производная скорости по времени равна ускорению  $\vec{a}$  частицы. Поэтому уравнение (3.19) принимает вид:

$$\frac{dm}{dt}\vec{V} + m\vec{a} = \vec{F}. \quad (3.20)$$

Уравнение (3.20) показывает, что, в отличие от ускорения классической материальной точки, ускорение релятивистской частицы не пропорционально действующей на неё силе.

### **Закон взаимосвязи массы и энергии**

Дальнейшие исследования привели Эйнштейна к формулировке закона взаимосвязи массы и энергии.

#### **Закон взаимосвязи массы и энергии**

**Энергия, которой обладает релятивистская частица, равна произведению её релятивистской массы на квадрат скорости света.**

Математическое выражение данного закона имеет вид:

$$W = mc^2. \quad (3.21)$$

Под энергией частицы в (3.21) понимают сумму всех видов энергии, которой обладает данное тело за исключением потенциальной энергии во внешних силовых полях.

Энергию  $W$  частицы можно представить как сумму её кинетической энергии  $W_k$  и энергии покоя  $W_0$ :

$$W = W_k + W_0, \quad (3.22)$$

**Энергия покоя** равна той энергии, которой обладает частица в связанной с ней системе отсчёта, где частица неподвижна. Энергия покоя равна произведению массы покоя частицы на квадрат скорости света:

$$W_0 = m_0 c^2. \quad (3.23)$$

Подставим выражение (3.15) релятивистской массы в (3.21) и учтем выражение (3.23) энергии покоя частицы. Получим следующие выражения для полной энергии частицы:

$$W = \frac{m_0 c^2}{\sqrt{1 - V^2/c^2}} = \frac{W_0}{\sqrt{1 - V^2/c^2}}. \quad (3.24)$$

Если частица в данной системе отсчёта движется с постоянной скоростью ( $V = const$ ), то её полная энергия пропорциональна энергии покоя.

Кинетическая энергия релятивистской частицы может быть найдена из (3.22) с учетом (3.23) и (3.24):

$$W_k = W - W_0 = m_0 c^2 \left( \frac{1}{\sqrt{1 - V^2/c^2}} - 1 \right). \quad (3.25)$$

Выражение (3.25), на первый взгляд, не имеет ничего общего с классической формулой (2.60), но, как будет показано ниже, оно приводит к классическому определению кинетической энергии частицы при достаточно малых скоростях движения.

### Принцип соответствия

**Принцип соответствия** – общенаучный методологический принцип. Согласно принципу соответствия при наличии старой (классической) хорошо проверенной теории новая (более общая) теория её не отвергает, а даёт те же результаты в определенных предельных случаях. Т.е. в предельных случаях результаты более общей и классической теорий должны совпадать.

Специальная теория относительности и классическая механика Ньютона отвечают принципу соответствия. В предельном случае малых по сравнению со скоростью света скоростей ( $V^2/c^2 \ll 1$ ) все соотношения специальной теории относительности переходят в формулы классической механики.

В частности, если выполняется условие  $V^2/c^2 \ll 1$ , то из (3.25) путем предельного перехода при величине  $V^2/c^2$ , стремящейся к нулю, получается классическое выражение кинетической энергии частицы. Действительно, разложим первое слагаемое, стоящее в скобках соотношения (3.25), в ряд по степеням  $V^2/c^2$  и в виду малости этой величины ограничимся только двумя первыми членами ряда:

$$\frac{1}{\sqrt{1-V^2/c^2}} \approx 1 + \frac{V^2}{2c^2}. \quad (3.26)$$

Подставив (3.26) в (3.25) получим классическое выражение кинетической энергии частицы массы  $m_0$ , движущейся со скоростью  $V$ :

$$W_k = \frac{m_0 V^2}{2}. \quad (3.27)$$

Таким образом, релятивистская механика включает в себя классическую механику Ньютона как частную теорию, которая вполне применима, когда тела движутся со скоростями, много меньшими скорости света в вакууме. Уже при значениях скоростей порядка  $0,1c \approx 3 \cdot 10^7$  м/с релятивистские эффекты становятся практически незаметными.